

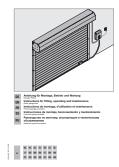


RollAuto T
Butées mécaniques

Sécurité de contact filaire



Utiliser la notice
NGE\_ENR\_RollAuto T\_MU 2107 B

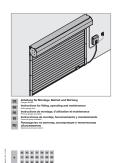


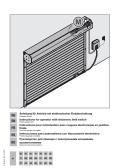


RollAuto T
Butées électroniques
&
Sécurité de contact filaire



NEC\_ENR\_RollAuto T\_Motorisation butées électroniques MU 2229 A







RollAuto T Butées mécaniques

&

Sécurité de contact sans fil



Utiliser les notices NGE\_ENR\_RollAuto T\_MU 2107 B

NEC\_ENR\_RollAuto T\_Contact sans fils\_MU 2198 A









RollAuto T Butées électroniques

&

Sécurité de contact sans fil

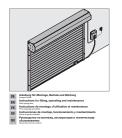


Utiliser les notices
NGE\_ENR\_RollAuto T\_\_MU 2107 B

NEC\_ENR\_RollAuto T\_Motorisation butées électroniques\_MU 2229 A

&

NEC\_ENR\_RollAuto T\_Contact sans fils\_MU 2198 A





M. K. St. FI SK IX II. + II SK NO EA II SK NO

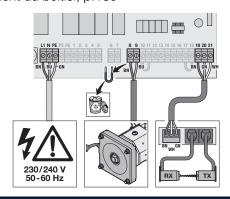


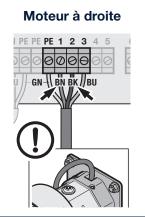


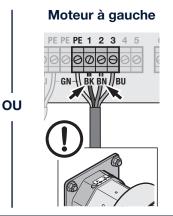


## RollAuto T - Butées mécaniques & Sécurité de contact filaire

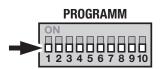
1 - Branchement du boitier, p.189



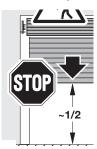




2 - Commutateur DIL 1 et DIL 10 sur OFF, brancher le boitier et placer le tablier approximativement à mi-course, p. 190







Note : suivant le réglage des butées en usine, l'emplacement du tablier peut varier

3 - Régler les butées haute puis basse, p. 193



#### Vis rouge:

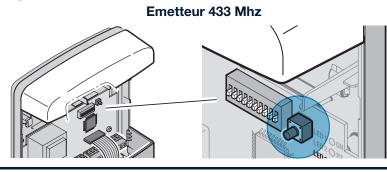
réglage de la butée basse pour les moteurs à droite réglage de la butée haute pour les moteurs à gauche

#### Vis blanche:

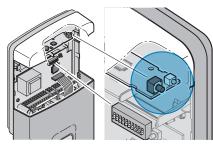
réglage de la butée haute pour les moteurs à droite réglage de la butée gauche pour les moteurs à gauche

OU

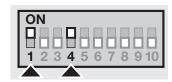
4 - Appairage de l'émetteur, p. 194



Emetteur 868 Mhz



5 - Placer le commutateur DIL 1 et DIL 4 sur ON

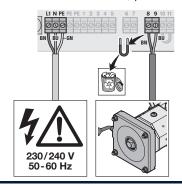


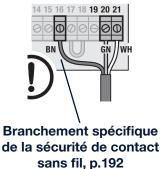


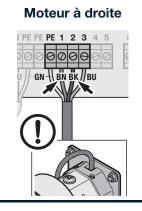


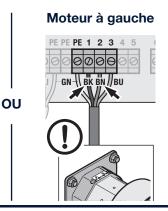
## RollAuto T - Butées mécaniques & Sécurité de contact sans fils

1 - Branchement du boitier, p.189

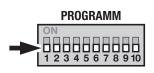




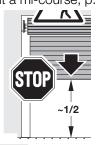




2 - Commutateur DIL 1 et DIL 10 sur OFF, brancher le boitier et placer le tablier approximativement à mi-course, p. 190

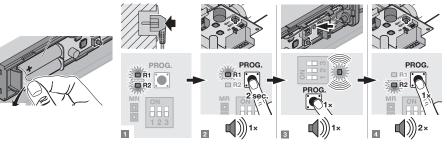


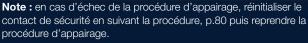


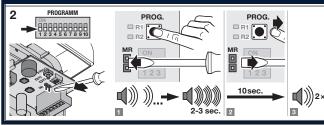


Note: suivant le réglage des butées en usine, l'emplacement du tablier peut varier

3 - Appairage de la sécurité de contact sans fil, p.80







4 - Régler les butées haute puis basse, p. 193



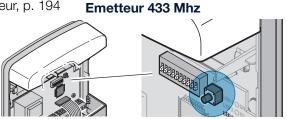
#### Vis rouge:

réglage de la butée basse pour les moteurs à droite réglage de la butée haute pour les moteurs à gauche

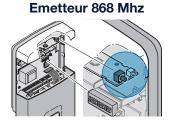
#### Vis blanche:

réglage de la butée haute pour les moteurs à droite réglage de la butée gauche pour les moteurs à gauche

5 - Appairage de l'émetteur, p. 194



οu



6 - Placer le commutateur DIL 1 et DIL 4 sur ON

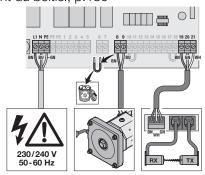


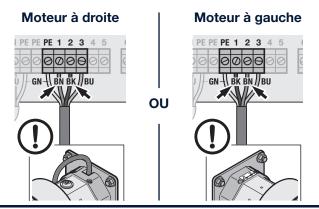




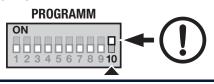
## RollAuto T - Butées électroniques & Sécurité de contact filaire

1 - Branchement du boitier, p.189





2 - Placer le commutateur DIL 1 = OFF et DIL 10 = ON

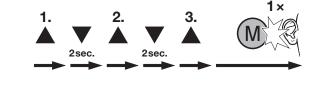


#### **3 –** Apprentissage de la butée haute, p. 17 :

Positionner le tablier entre 30 et 50 cm du haut et réaliser

- 1 montée
- 1 descente entre 30 et 50 cm
- 1 montée
- 1 descente entre 30 et 50 cm
- 1 montée

La butée haute est enregistrée des que vous entendez un claquement du moteur

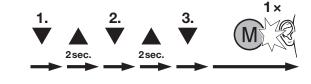


#### 4 - Apprentissage de la butée basse, p. 17 :

Positionner le tablier entre 30 et 50 cm du bas et réaliser

- 1 descente
- 1 montée entre 30 et 50 cm
- 1 descente
- 1 montée entre 30 et 50 cm
- 1 descente

La butée basse est enregistrée des que vous entendez un claquement du moteur



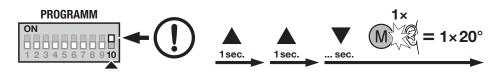
#### **5 –** Positionnement de la lame supérieure, p. 18 :

Vérifier le commutateur DIL 1 = OFF et DIL 10 = ON

- 1 montée
- 1 montée

Puis appuyer sur descente,

à chaque claquement l'axe tourne de 20°



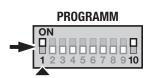
ΟU

# **6 –** Appairage l'émetteur, p. 194

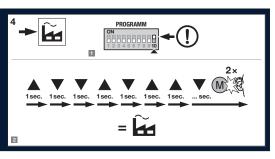
# Emetteur 433 Mhz



7 - Placer le commutateur DIL 1 = ON et DIL 10 = ON



Note: en cas d'échec de la procédure d'apprentissage, réinitialiser le boitier de commande, p.18 puis reprendre la procédure d'apprentissage au début. Un échec de la procédure d'apprentissage peut être dû à une résistance anormale du tablier pendant la montée ou la descente. Vérifiez la géométrie du tablier et que l'articulation des lames se fait librement.



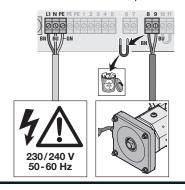


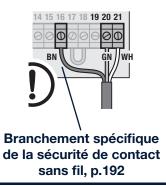


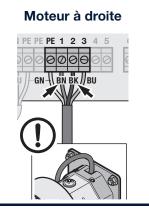


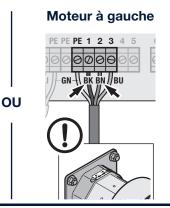
## RollAuto T - Butées électroniques & Sécurité de contact sans fil

1 - Branchement du boitier, p.189

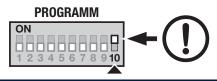




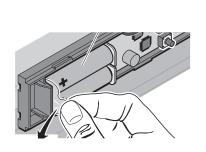


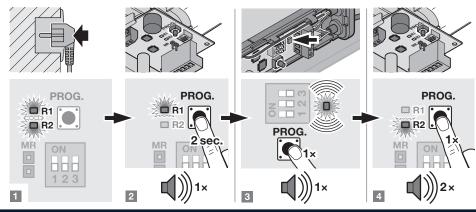


2 - Placer le commutateur DIL 1 = OFF et DIL 10 = ON

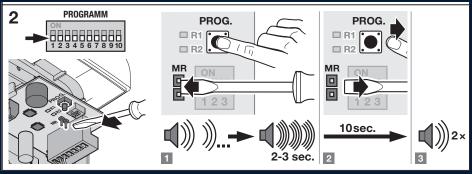


3 - Appairage de la sécurité de contact sans fil, p.80





Note: en cas d'échec de la procédure d'appairage, réinitialiser le contact de sécurité en suivant la procédure, p.80 puis reprendre la procédure d'appairage.



#### 4 - Apprentissage de la butée haute, p. 17 :

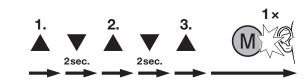
Positionner le tablier entre 30 et 50 cm du haut et réaliser

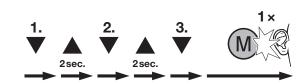
- 1 descente entre 30 et 50 cm
- 1 montée
- 1 descente entre 30 et 50 cm
- 1 montée
- La butée haute est enregistrée des que vous entendez un claquement du moteur

#### 5 - Apprentissage de la butée basse, p. 17 :

Positionner le tablier entre 30 et 50 cm du bas et réaliser

- 1 descente
- 1 montée entre 30 et 50 cm
- 1 descente
- 1 montée entre 30 et 50 cm
- 1 descente
- La butée basse est enregistrée des que vous entendez un claquement du moteur











## RollAuto T - Butées électroniques & Sécurité de contact sans fil

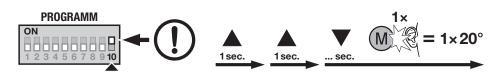
6 - Positionnement de la lame supérieure, p. 18 :

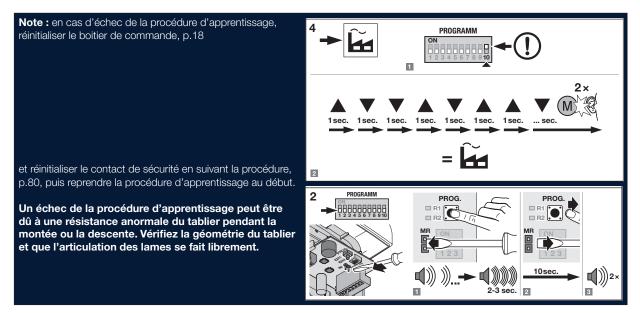
Vérifier le commutateur DIL 1 = OFF et DIL 10 = ON

- 1 montée
- 1 montée

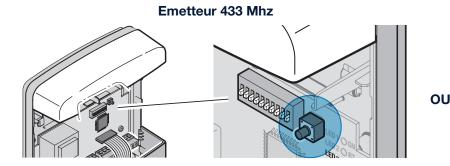
Puis appuyer sur descente,

à chaque claquement l'axe tourne de 20°

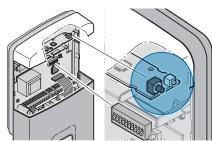




#### 7 - Appairage l'émetteur, p. 194



#### Emetteur 868 Mhz



8 - Placer le commutateur DIL 1 = ON et DIL 10 = ON

